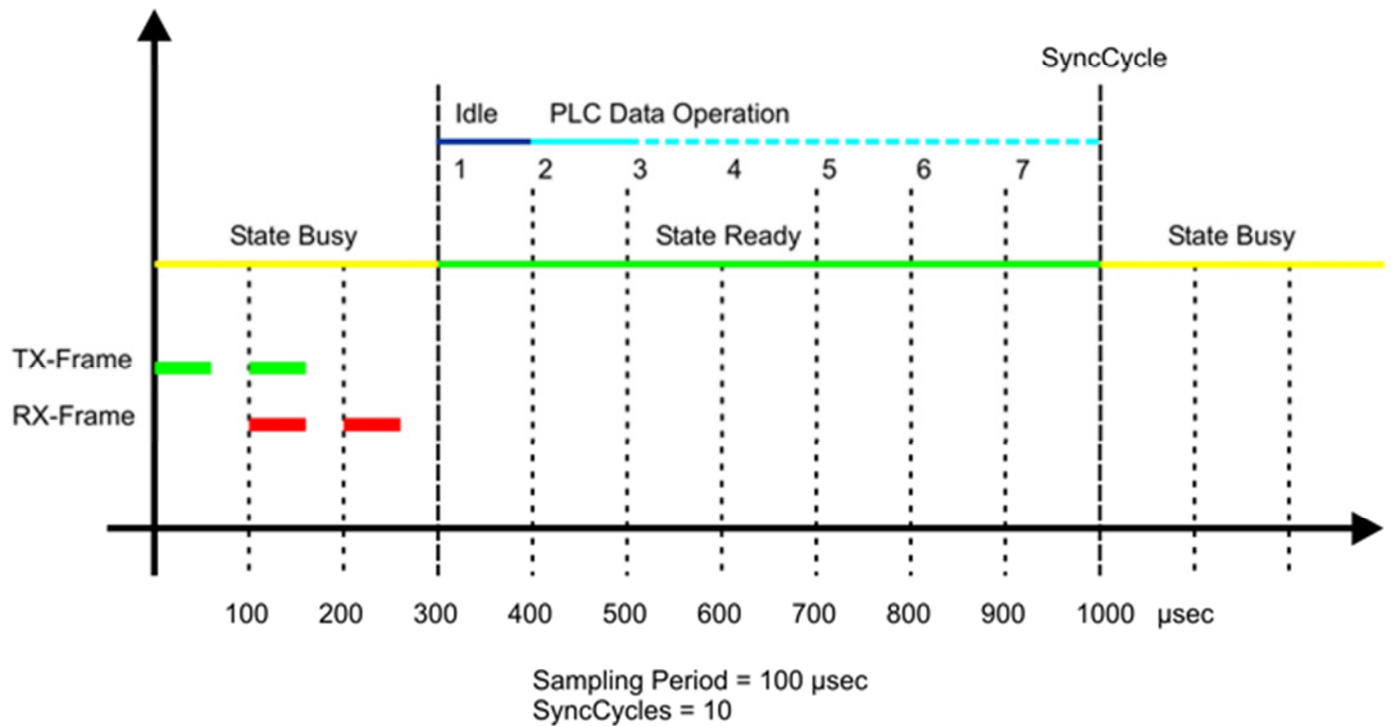


EtherCAT Update Zyklus



EtherCAT Master mit verbessertem Timing

Die neue Version des EtherCAT Masters verbessert das Timing beim Echtzeit-Sampling. Mit einer neuen Status-Rückmeldung können die Zeitslots besser ausgenutzt werden. Hierbei sollte erst ab Status `READYCNT == 2` (3, 4, ...) mit der Verarbeitung der Nutzdaten begonnen werden. Beispiel:

```
void static AppTask(void)
{
    //Check if initialization has been done
    if (__bInitDone == FALSE)
        return;

    //Call enter wrapper function
    __EcatState = __fpEcatEnter(
        __pSystemStack,
        __pSystemList,
        (USHORT)__StationNum,
        NULL);

    //Check operation state and increase ready count
    if (__EcatState == ECAT_STATE_READY) { __ReadyCnt++; }
    else { __ReadyCnt=0; }

    //Check ready count for PLC operation
    if (__ReadyCnt == 2)
    {
        //*****
        //Do the logical operation
        __pSystemList[2].TxTel.s.data[0] = (__pSystemList[1].RxTel.s.data[0]) ? 0x00 :
0x03;
        //*****
    }
}
```

```
    __UpdateCnt++;  
}  
  
//Call exit function  
__fpEcatExit();  
}
```

Weitere Informationen

Von dem Update ist die Software „EtherCAT-Master“ als auch „X-GO Logic Control“ betroffen. Weitere Informationen und entsprechende Downloads finden Sie auf unserer WebSite.

Ihr SYBERA-Team

SYBERA GmbH
Hohenzollernstr.2
D-71088 Holzgerlingen
Tel: 07031-744-608 (Fax: -609)
www.sybera.de